

Installasjonshåndbok

Høyfølsom aspirasjonsdetektor AutroSense Micra 25



COPYRIGHT ©

This publication, or parts thereof, may not be reproduced in any form, by any method, for any purpose.

Autronica Fire and Security AS and its subsidiaries assume no responsibility for any errors that may appear in the publication, or for damages arising from the information in it. No information in this publication should be regarded as a warranty made by Autronica Fire and Security AS. The information in this publication may be updated without notice.

Product names mentioned in this publication may be trademarks. They are used only for identification.

Œ

Innhold

1.	Innlednir	ng	6
	1.1	Om håndboken	6
	1.2	Målgruppe	6
	1.3	Referansedokumentasjon	6
2.	Indikator	er	7
2	Detektor	on innvondia	0
J.	Delekion		0
	3.1 3.2	Tilkoblinger til detektorens terminalblokk	8 9
_	_		
4.	Program	mere detektoren	10
	4.1	Tid og dato – Kategorien "Time and date"	11
	4.2	Alarmnivåer – Kategorien "Alarm levels and delays",	
		undergruppen "level" (nivå)	11
	4.3	Alarmforsinkelser – Kategorien "Alarm levels and delays",	11
	11	ClassiFire-overstyring – Kategorien "Alarm levels and delays"	1 1
	4.4	Alarmfaktor – Kategorien "Alarm levels and delays"	11
	4.5	LDD-aktivering – Kategorien "Alarm levels and delays"	11
	4.0	East earn-aktivering – Kategorien "Alarm levels and delays"	12
	4.8	Auto Fastl earn-aktivering – Kategorien "Alarm levels and doldys"	12
		delays"	13
	4.9	ClassiFire 3D – Kategorien "Alarm levels and delays"	13
	4.10	Demo-modus – Kategorien "Alarm levels and delays"	13
	4.11	Tidsinnstilling for dag- og nattfunksjon – Kategorien "Day/Night switching"	14
	4.12	Deaktivere dag- og nattfunksjon – Kategorien "Day/Night switching"	14
	4.13	Eksterne funksjoner – kategorien "Alarm actions", undergruppe for innganger	14
	4.14	Programmert utkobling – kategorien "Alarm actions"	14
	4.15	Låse alarmer – kategorien "Alarm actions"	15
	4.16	Låse feil – kategorien "Alarm actions"	15
	4.17	Kaskadere alarmer – kategorien "Alarm actions"	15
	4.18	Enhetstype – kategorien "Device information"	15
	4.19	Firmware-versjon – kategorien "Device information"	15
	4.20	Driftstimer – kategorien "Device information"	15
	4.21	Watchdog-teller – kategorien "Device information"	16
	4.22	Enhetstekst – kategorien "Device information"	16
	4.23	Referansedetektor – Kategorien "Referencing"	16
	4.24	Aktivere referanse – Kategorien "Referencing"	16
	4.25	Referansenivå – Kategorien "Referencing"	16
	4.26	Referanse "back-off" – Kategorien "Referencing"	16
	4.27	Lufthastighet – Kategorien "Flow monitoring"	16
	4.28	Høy lufthastighetsgrense – Kategorien "Flow monitoring"	17
	4.29	Lav lufthastighetsgrense – Kategorien "Flow monitoring"	17

	4.30	Aspiratorhastighet – Kategorien "Flow monitoring"	
	4.31	Adgangskode – Kategorien "Miscellaneous"	
	4.32	Diagramloggehastighet	
	4.33	Tilstand til utskiller – Kategorien "Miscellaneous"	
	4.34	Utskiller endre dato – Kategorien "Miscellaneous"	
	4.35	Standard fabrikkinnstilling – Kategorien "Miscellaneous"	
5.	Andre ek	sterne programfunksioner	20
	5.1	Tilbakestill	20
	5.2	Histogramskierm	20
	5.3	Diagramregistrering	
	5.4	Laste/lagre funksjonsinnstillinger	
6.	Prøverør	sdesign	24
	6.1	Røranlegg	
	6.2	Samsvar med EN 54-20	
7	Installas	ion	27
••	7 1	Dockingstasion	27
	7.1	Mekanisk installasion	28
	7.2	Flektrisk installasion	28
	7.0	7.3.1 Tilkobling av strømtilførsel	
	7.4	Sluttinstallasjon	
8.	Tilkoblin	g	30
8.	Tilkoblin 8.1	g Innstilling av detektoradresse	30
8.	Tilkoblin ^{8.1} 8.2	g Innstilling av detektoradresse Tilkobling til AutroSafe	30
8.	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3	g Innstilling av detektoradresse Tilkobling til AutroSafe Tilkobling til BS-systemer	30
8.	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4	g Innstilling av detektoradresse Tilkobling til AutroSafe Tilkobling til BS-systemer Tilkobling til PC	30
8.	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4	g Innstilling av detektoradresse Tilkobling til AutroSafe Tilkobling til BS-systemer Tilkobling til PC	30 30 31 31 32
8. 9.	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso	g Innstilling av detektoradresse Tilkobling til AutroSafe Tilkobling til BS-systemer Tilkobling til PC	
8. 9.	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso	g Innstilling av detektoradresse Tilkobling til AutroSafe Tilkobling til BS-systemer Tilkobling til PC	30 30 31 31 32 33
8. 9. 10	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso	g Innstilling av detektoradresse Tilkobling til AutroSafe Tilkobling til BS-systemer Tilkobling til PC eslogg	30 31 31 32 33 33
8. 9. 10	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso . Igangkjø 10.1	g Innstilling av detektoradresse Tilkobling til AutroSafe Tilkobling til BS-systemer Tilkobling til PC eslogg siekkliste for igangkiøring	30 31 31 32 33 35 35
8. 9. 10	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso Igangkjø 10.1	g Innstilling av detektoradresse Tilkobling til AutroSafe Tilkobling til BS-systemer Tilkobling til PC eslogg sjekkliste for igangkjøring	
8. 9. 10	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso Igangkjø 10.1	 g Innstilling av detektoradresse Tilkobling til AutroSafe Tilkobling til BS-systemer Tilkobling til PC eslogg ring Sjekkliste for igangkjøring 	30 30 31 31 32 32 33 35 35 36
8. 9. 10 11	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso 10.1 . Vedlikeh	g	
8. 9. 10 11	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso 10.1 . Vedlikeh 11.1	 g Innstilling av detektoradresse	
8. 9. 10 11	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso 10.1 . Vedlikeh 11.1	g	
8. 9. 10 11	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso 10.1 Vedlikeh 11.1	g Innstilling av detektoradresse	
8. 9. 10 11	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso 10.1 Vedlikeh 11.1 . Vedlikeh 11.1	g	30 31 31 32 33 35 35 36 36 36 38 38
8. 9. 10 11	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso 10.1 . Vedlikeh 11.1 . Feilsøkir 12.1 12.2	 g Innstilling av detektoradresse	
8. 9. 10 11	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso 10.1 Vedlikeh 11.1 . Feilsøkir 12.1 12.2 12.3	g	
8. 9. 10 11	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso 10.1 Vedlikeh 11.1 S. Feilsøkir 12.1 12.2 12.3 12.4	g	30 31 31 32 33 35 35 36 36 36 36 38 38 38 38 38 38 38 38
8. 9. 10 11	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso 10.1 Vedlikeh 11.1 Vedlikeh 11.1 S. Feilsøkir 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5	g	30 31 31 32 33 35 35 36 36 36 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38
8. 9. 10 11	Tilkoblin 8.1 8.2 8.3 8.4 Hendelso 10.1 Vedlikeh 11.1 S. Feilsøkin 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5	 g Innstilling av detektoradresse	30 31 31 32 33 35 35 36 36 36 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 38 39 39 39 39

13. Hva man skal gjøre og ikke gjøre40

14. Spesif	ikas	sjoner4	1
13	3.2	Ikke gjør dette4	0
13	3.1	Gjør dette4	0

1. Innledning

1.1 Om håndboken

AutroSense Micra 25 er et meget avansert nestegenerasjons høyfølsomt aspirasjonsdeteksjonsprodukt som er konstruert med tanke på enkel installasjon og igangkjøring, samtidig som det optimerer ytelsen.

AutroSense Micra 25 har patentert 'kunstig intelligens' kalt ClassiFire®, som lar detektoren konfigurere seg selv til optimal følsomhet, alarmgrenser og minimalt med uønskede alarmer i ethvert miljø. ClassiFire-intelligensen overvåker også detektorkammeret og støvutskilleren med tanke på forurensing, og den justerer kontinuerlig de riktige driftsparametrene for å motvirke de negative virkningene av en slik forurensing.

AutroSense-serien med detektorer er unik i det å kunne gi et konsistent beskyttelsesnivå i et svært bredt spekter av miljøer ved kontinuerlig å foreta mindre justeringer av følsomheten.

Detektorene i AutroSense-serien har mange ganger bevist hva den er verdt ved å detektere vanskelig oppdagbare begynnende branntilløp som skyldes elektrisk overbelastning i 'vanskelige' miljøer.

Dette utstyret er Klasse 111 som definert i EN60950 (dvs. at dette utstyret er konstruert for å drives på " Safety Extra Low Voltages" og genererer ikke farlige spenninger.)

Hvis dette utstyret inngår i et brannvarslingsanlegg, må det utstyres med godkjent strømforsyning som oppfyller EN 54-4.

1.2 Målgruppe

Denne håndboken er beregnet på Autronica-personell som er autorisert til å installere AutroSense Micra 25.

1.3 Referansedokumentasjon

Du finner mer informasjon om AutroSense Micra 25 aspirasjonsdetektor i følgende:

Artikkelnummer	Håndbok
P-ASMICRA25/CE	Datablad for AutroSense Micra 25

2. Indikatorer



- 1. **Brann**-indikatoren tennes når alarmnivå er nådd, og når tidsforsinkelsene er utløpt.
- 2. **Feil**-indikatoren tennes når enheten har en feil, og et feilsignal sendes til brannalarmsentralen.
- 3. **OK**-indikatoren tennes for å vise normal drift når det ikke er feil. OK-indikatoren vil blinke under den 15 minutter lange FastLearnperioden når detektoren føreste gang lærer miljøet den detekterer.

3. Detektoren innvendig

3.1 Detektoren innvendig



- 1. Uttakbare terminalblokker
- 2. Filter
- 3. Adresserbar bus grensesnittkort (APIC)-port
- 4. DIP-bryter for detektoradressering
- 5. RS-232 serieport

3.2 Tilkoblinger til detektorens terminalblokk



- 1. Normalt lukkede FEIL-relékontakter
- 2. Normalt åpne BRANN-relékontakter
- 3. APIC adresserbare bus tilkoblinger for bruk sammen med grensesnittkort
- 4. Tilkobling av RS-485/SenseNET
- 5. Tilkobling av strømtilførsel

4. Programmere detektoren

AutroSense Micra 25 kan programmeres fra PC når denne er koblet til detektoren via en standard 9-pinners seriekabel koblet til serieporten på datamaskinen, og til 9-pinners kontakten på sokkelen til detektoren (se 'Tilkobling til PC'). Programmering skjer ved hjelp av separat programvare som installeres på datamaskinen. Du finner en kopi av denne programvaren på en disketten som følger med hver detektor.

Installer programvaren ved å følge instruksjonene på skjermen. For å starte programmet velger du "Start \rightarrow Programmer \rightarrow AirSense \rightarrow Remote 2.0"

Du får tilgang til alle de programmerbare funksjonene fra undermenyen "Options → Detector settings" eller ved å klikke på detektorsymbolet i programmet.



Følgende vindu kommer fram:

Flow monitoring	Day/Night switching	Time and date	Miscellaneous
Device information	Alarm levels and delays	Referencing	Alarm actions
	Reference enable		
1	Reference detector		
-	 		
	Reference level		
15	Reference back-off		

Dette vinduet inneholder alle de programmerbare funksjonene for AutroSense Micra 25. For å endre én av de programmerbare innstillingene, går du til respektive kategori i vinduet "Function settings", gjør endringen og klikk deretter "OK". Dette vil lagre endringen på detektorens interne grunnprogram (firmware). På neste side finner du en liste over og forklaring av de ulike funksjonene. Funksjonene er gruppert etter kategorien de finnes i.

4.1 Tid og dato – Kategorien "Time and date"

Det er viktig at tid og dato stilles riktig på kontrollerens interne kalender/klokke, fordi detektoren bruker denne informasjonen til å lagre hendelser i hendelsesloggen. Se 'Hendelseslogg' for mer informasjon. Hvis ikke annet er bestilt, leveres enhetene med riktig innstilling for tidssone i UK. Denne innstillingen er batterisikret. Senere justeringer av klokkeinnstillingene må ikke overskride ± 70 minutter, med mindre en FastLearn er initiert.

4.2 Alarmnivåer – Kategorien "Alarm levels and delays", undergruppen "level" (nivå)

Verdien som er satt i funksjonene Fire, PreAlarm og Aux i undergruppen "level" (nivå), er det relativt skalerte søylediagramnivået som relevant alarm initieres ved på detektoren. Nivået Fire 2 tilordner et absolutt skalert alarmnivå i % obs/m.

Aux level er stilt inn som standard på nivå 10 fra fabrikken. Det betyr at denne alarmen vil inntreffe etter alarmen Brann. Når den brukes sammen med Autronica-sentraler, settes Aux-nivået til 4. Standard nivåinnstillinger for Pre-alarm (Forvarsel) og Fire 1 (Brann 1) er henholdsvis 6 og 8. Standardinnstillingen for Fire 2 (Brann 2) er 20% obsc./m.

4.3 Alarmforsinkelser – Kategorien "Alarm levels and delays", undergruppen "delay" (forsinkelse)

Alarmforsinkelsen er antall sekunder et alarmnivå må kontinuerlig detekteres før alarmen initieres. Hvert alarmnivå har en programmerbar forsinkelse på mellom 0 og 90 sekunder. Standardforsinkelsen for hvert alarmnivå er 5 sekunder.

4.4 ClassiFire-overstyring – Kategorien "Alarm levels and delays"

Denne funksjonen har ingen funksjon i AutroSense Micra 25, men er reservert for framtidig bruk.

4.5 Alarmfaktor – Kategorien "Alarm levels and delays"

Detektorens følsomhet stilles her. Dette vil også påvirke sannsynligheten for uønskede alarmer. 0 = høy følsomhet, større sannsynlighet, 8 = lav følsomhet, mindre sannsynlighet. Standard alarmfaktor er 4.

Merk: Den høyeste følsomhetsinnstillingen er egnet for rene, miljøstyrte miljøer, f.eks. rene rom for halvlederproduksjon hvor luftbåren forurensing holdes på et absolutt minimum, og hvor den minste forurensing utløser alarm.

Bruk av denne innstillingen i et travelt maskinverksted ville ført til relativt hyppige uønskede alarmer på grunn av den normale variasjonen i luftforurensing.

Alarm- faktor	Følsomhet	Sannsynlighet for uønsket alarm	Foreslått beskyttet område
0	Ekstremt høy	Én gang per år	Rent rom for halvlederproduksjon
1		Én gang hvert 5. år	Datarom
2		Én gang hvert 10. år	Kontor hvor det er røyking forbudt
3		Én gang hvert 50. år	Ren produksjon
4	Middels	Én gang hvert 1 000. år	Lager
5	Middels	Én gang hvert 5 000. år	Lager hvor dieseltrucker er i arbeid
6	Middels	Én gang hvert 10 000. år	Lager hvor dieseltrucker er i arbeid
7	Liten	Én gang hvert 20 000. år	Lager hvor dieseltrucker er i arbeid
8	Liten	Én gang hvert 100 000. år	Lager hvor dieseltrucker er i arbeid

Følgende tabell inneholder foreslåtte innstillinger for ClassiFire® alarminnstilling.

Foreslått alarminnstilling som funksjon av område som beskyttes

4.6 LDD-aktivering – Kategorien "Alarm levels and delays"

Når denne funksjonen er merket av, øker Laser Dust Discrimination (LDD[™]) responstiden til detektoren litt, samtidig som du reduserer sannsynligheten for uønskede alarmer på grunn av inntrenging av støv litt. LDD kan deaktiveres i svært rene rom for å få litt raskere respons på røyk. For å deaktivere denne funksjonen, fjerner du avkryssingen i boksen. Denne funksjonene er aktivert som standard. NB: Det anbefales ikke å deaktivere LDD for andre områder enn rene rom benyttet til produksjon, på grunn av økt sannsynlighet for uønskede alarmer i de fleste andre driftsmiljøer.

4.7 FastLearn-aktivering – Kategorien "Alarm levels and delays"

Hvis detektoren befinner seg i FastLearn-modus og du fjerner avkryssingen i denne boksen, vil det stoppe FastLearn-prosessen. Dette anbefales ikke eller støttes ikke av Autronica Fire and Security.

Når du merker av boksen, starter FastLearn når som helst. Den grønne "OK"-lampen foran på detektoren vil blinke i de femten minuttene FastLearn-prosessen tar, og vil deretter skifte til konstant lys for å indikere at FastLearn er fullført. Merk: Det tar ytterligere 24 timer etter FastLearn å nå full følsomhet, hvis ikke demonstrasjonsmodus er initiert (Se "Demomodus"). For å oppnå riktig funksjon, er det viktig at detektoren ikke blir stående i demonstrasjonsmodus, og at det er lov å fullføre 24-timers læreperioden. For å avbryte demomodus, merker du av denne boksen og starter detektoren igjen for å initiere FastLearn-modus.

4.8 Auto FastLearn-aktivering – Kategorien "Alarm levels and delays"

Når denne funksjonen er aktivert, sikrer den at hvis detektoren av en eller annen grunn slås av, (f.eks. for vedlikehold eller for å flyttes til et nytt område), starter FastLearn automatisk ved påslåing. Det kan være tilfeller hvor det er ønskelig å slå av detektoren i korte perioder, og hvor det er meget sannsynlig at forurensingsnivåene omkring vil være de samme ved påslåing.

Under disse forholdene er det ikke ønskelig at detektoren gjennomgår hele læreprosessen igjen. For å få til dette kan man fjerne avkryssingen for denne funksjonen før avslåing, hvoretter den vil gå tilbake til originalinnstillingene når den slås på. Denne funksjonene er aktivert som standard.

4.9 ClassiFire 3D – Kategorien "Alarm levels and delays"

Hvis denne funksjonen er avmerket, vil detektoren ignorere alle forhåndsinnstilte tidsforsinkelser i tilfelle uakseptabel rask stigning i røyktettheten, og dermed minimere responstiden i branner som utvikler seg raskt. Denne funksjonen vil normalt kun bli brukt der det er lange tidsforsinkelser programmert på alarmnivåene. Denne funksjonene er deaktivert som standard.

4.10 Demo-modus – Kategorien "Alarm levels and delays"

Demonstrasjonsmodus er en driftsmodus hvor den normale 24-timers læringsperioden er forbikoblet, slik at detektoren kan nå høy følsomhet etter kun 15 minutters FastLearn-perioden. Denne kan brukes slik at første røyktesting og annen igangkjøring kan utføres.

Man må imidlertid være klar over at siden alarmnivåene kun vil bli basert på noen få data som er samlet inn i løpet av FastLearn-perioden, er det fare for uønskede alarmer på grunn av normale variasjoner i røyknivået omkring. Derfor må ikke detektoren bli værende igjen i demo-modus for normal bruk når den er koblet til en brannalarmsentral.

4.11 Tidsinnstilling for dag- og nattfunksjon – Kategorien "Day/Night switching"

Disse verdiene er klokkeslettene til nærmeste time hvor det er ønskelig at skifting mellom dag/natt skal finne sted på detektoren. Time legges inn i 24-timers format, f.eks. 1 9 for 7pm for skifting fra dag til natt, slik at detektoren automatisk kan velge en annen følsomhet når det beskyttede området er tomt og færre forurensinger produseres.

ClassiFire detekterer automatisk endring i røyknivå etter at det beskyttede området er forlatt. Hvis tiden når dette skjer er innenfor + 70 minutter av det programmerte omskiftingspunktet, velger den natthistogrammet. Det betyr at endringer i tidsinnstilling, f.eks. endring til sommertid, kan ignoreres, da detektoren vil ta hensyn til dette. Standardtidene for start dag og natt er henholdsvis 08:00 og 19:00.

Legg merke til at hvis miljøet av en eller annen grunn blir mer forurenset om natten, vil ClassiFire tilpasses til dette også og redusere følsomheten om natten.

4.12 Deaktivere dag- og nattfunksjon – Kategorien "Day/Night switching"

Hvis dag/natt-omskifting ikke er ønskelig, kan du krysse av boksen "Disable day/night switching" for å la detektoren alltid være i dagmodus.

4.13 Eksterne funksjoner – kategorien "Alarm actions", undergruppe for innganger

Disse funksjonene har ingen eksisterende funksjon på AutroSense Micra 25, men er reservert for framtidig bruk.

4.14 Programmert utkobling – kategorien "Alarm actions"

Når denne funksjonen er avmerket, vil ikke kontrolleren generere alarmer, og den vil ikke indikere feiltilstand på noen tilkoblet brannalarmsentral, f.eks. for bruk ved vedlikehold av detektoren. 'Feil'lampen tennes på detektorens frontpanel. Den utkoblede tilstanden deaktiveres automatisk etter 7 dager hvis den ikke deaktiveres manuelt. Denne funksjonen er deaktivert som standard.

4.15 Låse alarmer – kategorien "Alarm actions"

Når denne funksjonsboksen er avmerket, krever den en nullstilling fra datamaskinen som styrer for å slette en alarmtilstand.

Hvis boksen ikke er avmerket, opphører alarmsignalet med en gang alarmtilstanden opphører. Dette er standard fabrikkinnstilling.

4.16 Låse feil – kategorien "Alarm actions"

Når denne funksjonsboksen er avmerket, krever den en tilbakestilling fra datamaskinen som styrer for å slette en feiltilstand.

Hvis boksen ikke er avmerket, opphører feilsignalet med en gang feiltilstanden opphører. Dette er standard fabrikkinnstilling.

4.17 Kaskadere alarmer – kategorien "Alarm actions"

Å krysse av denne funksjonen betyr at kun når detektorens kontroller har gått i Forvarsel begynner kontrolleren å telle ned hovedbrannforsinkelsen, dvs. tidsforsinkelsene på Forvarsel og Brann 1 akkumuleres. Aux-alarmen er ikke inkludert i den kumulative forsinkelsen, siden den kan settes til et høyere nivå enn enten Forvarsel eller Brann 1. Denne funksjonene er aktivert som standard.

4.18 Enhetstype – kategorien "Device information"

Denne funksjonen er kun for visning. Den viser en spesiell betegnelse for enheten.

4.19 Firmware-versjon – kategorien "Device information"

Denne funksjonen er kun for visning. Den viser versjonsnummeret til den monterte firmware-brikken.

4.20 Driftstimer – kategorien "Device information"

Denne funksjonen er kun for visning. Den viser det kumulative totalt antall timer som enheten har gått (NB: dette er ikke tiden som har gått siden sist den var slått på, men den samlede summen av driftstimer siden detektorminnet sist ble nullstilt).

4.21 Watchdog-teller – kategorien "Device information"

Watchdog er en krets innebygd i kontrolleren som restarter kontrolleren i tilfelle det oppstår en funksjonsfeil. Dette kan skyldes elektriske overspenninger. Denne telleren viser antall avbrudd som er registrert. Mer informasjon om hver feil finnes i hendelsesloggen. Se 'Hendelseslogg' for mer informasjon.

4.22 Enhetstekst – kategorien "Device information"

Denne funksjonen har ingen gjeldende bruk på AutroSense Micra 25, men er reservert for senere utvidelse.

4.23 Referansedetektor – Kategorien "Referencing"

En Micra-detektor kan bruke en annen detektor som friskluftreferanse. Denne funksjonen er adressen til detektoren som vil bli brukt som referanse. For å sette en detektor som referansedetektor, legger man adressen til denne som den er satt av den interne DIP-bryteren inn i denne funksjonen. Denne funksjonene er deaktivert som standard.

4.24 Aktivere referanse – Kategorien "Referencing"

Ved å krysse av for denne boksen aktiveres referansen for detektoren, hvis denne er tidligere allokert i referansedetektoren. Denne funksjonen er deaktivert som standard.

4.25 Referansenivå – Kategorien "Referencing"

Verdien som er satt med denne funksjonen er det prosentvise referansesignalet som er hentet fra detektorens signal, hvis en referanseenhet er allokert. Standardverdien er 0.

4.26 Referanse "back-off" – Kategorien "Referencing"

Denne verdien er forsinkelsestiden mellom en oppbygging av forurensing som sees av referansen (hvis brukt) og forurensingen som detektoren ser. Standardverdien er 15.

4.27 Lufthastighet – Kategorien "Flow monitoring"

Denne funksjonen er kun beregnet for visning, og viser en verdi som tilsvarer den aktuelle luftstrømmen gjennom detektoren.

4.28 Høy lufthastighetsgrense – Kategorien "Flow monitoring"

Denne verdien er nivået som lufthastigheten må økes over for å utløse en feilindikering (som kan indikere løs eller skadet inntaksrør). Parametrene for lav og høy lufthastighet stilles automatisk ved første gangs oppstart.

4.29 Lav lufthastighetsgrense – Kategorien "Flow monitoring"

Denne verdien er nivået som lufthastigheten må reduseres for å utløse en feilindikering (som kan indikere blokkert rør). Parametrene for lav og høy lufthastighet stilles automatisk ved første gangs oppstart.

4.30 Aspiratorhastighet – Kategorien "Flow monitoring"

Denne funksjonen krever Remote Control Software versjon 3.2 eller nyere.

Automatiske innstilte grenser for luftstrømsfeil på AutroSense Micra 25 tilfredsstiller de strenge kravene til lufthastighetsovervåking iht. EN 54-20, med en standard hastighetsforsinkelse på 30 sekunder. Dette kan føre til generering av uønskede hastighetsfeil når lokale forhold forårsaker kortvarige variasjoner i lufthastigheten. For å avhjelpe problemet, kan hastighetsforsinkelsen programmeres fra 30 til 240 sekunder. Hastigheten må være over høyhastighets-grensen eller under lavhastighets-grensen i hele forsinkelsesperioden for at det skal genereres en feil.

NB: Når du stiller denne funksjonen, er det viktig å ta med i vurderingen at kontrollenheten (f.eks. brannalarmsentralen) kanskje ikke reagerer umiddelbart på et feilsignal som genereres av detektoren, og dette kommer i tillegg til systemets totale feilresponstid. Funksjonsverdien må velges slik at den samlede tiden mellom når detektoren går over i en feiltilstand og et feilsignal genereres av sentralen, tilfredsstiller kravene til lokale eller nasjonale forskrifter for brannvarsling. Maksimum tillatt responstid iht. EN 54-20 er 300 sekunder, og iht. NFPA 72 er 200 sekunder.

Eksempel: I sistnevnte tilfelle, hvis hastighetsforsinkelsen var satt til 180 sekunder (innenfor grensen), men brannalarmsentralen ikke genererte et feilsignal innen ytterligere 25 sekunder, betyr den samlede responstiden på 205 sekunder at systemet ikke er i samsvar med forskriftene.

4.31 Adgangskode – Kategorien "Miscellaneous"

Denne funksjonen har ingen funksjon på AutroSense Micra 25, men er reservert for framtidig bruk.

4.32 Diagramloggehastighet

Denne funksjonen styrer hvor ofte detektor- og alarmnivået eller hastigheter lagres i den interne diagramloggen til AutroSense Micra.

Diagramloggen har følgende hastigheter.

Innstilling	Туре	Lagringsintervall	Tid per inndeling	
0 Detektorutgang		1 sekund	10 sekunder	
1	Detektorutgang	5 sekunder	50 sekunder	
2	Detektorutgang	12 sekunder	2 minutter	
3	Detektorutgang	30 sekunder	5 minutter	
4	Detektorutgang	1 minutt	10 minutter	
5	Detektor	2 minutter	20 minutter	
6	Detektor	5 minutter	50 minutter	
7	Detektor	10 minutter	100 minutter	
8	Detektor	20 minutter	200 minutter	
9	Detektor	50 minutter	500 minutter	
10	Hastighets- registrering	1 sekund	10 sekunder	
11	Hastighets- registrering	5 sekunder	50 sekunder	
12	Hastighets- registrering	12 sekunder	2 minutter	
13 Hastighets- registrering		30 sekunder	5 minutter	
14	Hastighets- registrering	1 minutt	10 minutter	
15	Hastighets- registrering	2 minutter	20 minutter	
16	Hastighets- registrering	5 minutter	50 minutter	
17	Hastighets- registrering	10 minutter	100 minutter	
18	Hastighets- registrering	20 minutter	200 minutter	
19	Hastighets- registrering	50 minutter	500 minutter	

I ovenstående tabell indikerer det grå feltet hastighetsregistrering, mens det hvite feltet indikerer registrering av detektor- og alarmnivåer. Med seneste registreringshastighet er det mulig å lagre data fra én måned. 8 er standard fabrikkinnstilling.

4.33 Tilstand til utskiller – Kategorien "Miscellaneous"

Verdien denne funksjonen gir er effektiviteten til støvutskillerelementet i detektoren som en prosentsats av effektiviteten til en ren utskiller.

Et nytt element vil gi avlesingen 99 med denne funksjonen. Når effektiviteten har sunket til 80%, vil feilindikatoren lyse, og hendelsesloggen vil vise "Separator renew".

Merk - Når man monterer et nytt element, tilbakestilles verdien til 99.

4.34 Utskiller endre dato – Kategorien "Miscellaneous"

Standard til denne funksjonen er "--", som betyr at utskillerfeil kun vil vises når effektiviteten reduseres til 80% (se "Tilstand utskiller"). Man kan imidlertid legge inn en dato i denne funksjonen for å tillate en planlagt vedlikeholdsperiode. Deretter vil detektoren generere en utskillerfeil på det planlagte tidspunktet, uansett tilstanden til utskilleren, selv om degradering av utskilleren til under 80% effektivitet før denne datoen, vil overstyre dette.

Se 'Vedlikehold' for mer informasjon.

4.35 Standard fabrikkinnstilling – Kategorien "Miscellaneous"

Ved å aktivere denne funksjonen, nullstilles hver programmerbar funksjon til standardverdien som indikeres i teksten, hvor en standardinnstilling er angitt. Den vil også sette detektoren i FastLearnmodus, uansett om Auto FastLearn er aktivert eller ikke. Dette sikrer at hastighetsinnstillingen og alarmtersklene optimeres til detektorens arbeidsmiljø etter nullstilling. Man må merke seg at der en annen ClassiFire alarmfaktor enn standarden er nødvendig for det beskyttede området, må denne legges inn igjen.

5. Andre eksterne programfunksjoner

5.1 Tilbakestill

Hvis låsealarmer eller låsefeil er aktivert, vil relevant alarm eller feilmeldinger fortsatt være på lysdiodene på detektorens frontpanel og styreenhet til det blir foretatt en tilbakestilling. Hvis man benytter SenseNET programvare, kan individuelle detektorer tilbakestilles (se brukerhåndboken til SenseNET for mer informasjon). I den eksterne programvaren finnes det en global tilbakestilling som tilbakestiller alle detektorene på SenseNET-sløyfen, eller en enkelt frittstående detektor.

 For å foreta en tilbakestilling velger du enten menyalternativet "Options → Global reset eller klikker på symbolet som er vist nedenfor



5.2 Histogramskjerm

Histogramskjermen viser ulike aspekter ved detektorfunksjonen.

 For å gå inn i histogramskjermen, velger du enten menyalternativene "View → Histogram viewer…" eller klikker på symbolet som er vist nedenfor

🔜 Remote control software	_ 🗆 ×
Eile ⊻iew Remote Dptions Help	
▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶ ▶	•

ī



Følgende skjermbilde kommer fram:

Det finnes to typer røyktetthetshistogrammer; ett vises i blått (det "raske" histogrammet), som oppdateres hvert 15. minutt, og som mater informasjon til de langsiktige "langsomme" histogrammene (som vises i gult). Disse setter detektorens følsomhet basert på røykforholdene rundt, og det tar 24 timer for de to langsomme histogrammene ("dag"- og "natt"-histogrammene) å fullføre lærefasen sin. Detektorfølsomhet er basert på det raske histogrammet under FastLearn, og er deretter basert på det gjeldende aktive langsomme histogrammet. Selv om posisjonene til alarmflaggene er basert på det langsomme histogrammet, plukkes plutselige endringer i røyktettheten opp av det raske histogrammet, slik at det gis tidlig varsling.

Sensitivity (følsomhet): Den aktuelle absolutte følsomheten til detektoren i prosentvis demping per meter (% obsc./m) Mean (middelverdi): Den aktuelle middelverdien til røyktetthet, tatt fra det gjeldende "aktive" histogrammet og gitt som en prosentsats av fullskala avvik.

Variance (varians): "Spredningen" av data i det aktuelle "aktive" histogrammet. Gitt som en prosentsats av fullskala avvik. FastLearn: Hvis detektoren befinner seg i FastLearn-modus, vil dette vise antall minutter som gjenstår i FastLearn-perioden. Når denne

perioden er utløpt, viser den "OFF". Alarm factor (alarmfaktor): Dette er ClassiFire alarmfaktoren (se

"Alarmfaktor")

Day/night (dag/natt): Dette indikerer det aktuelle aktive langsomme histogrammet

Alarm levels (alarmnivåer): Disse verdiene gir posisjonen til de ulike alarmflaggene i prosent av fullskala avvik.

Detector output (detektorutgang): Dette viser sanntidsvariasjonen i bakgrunnsrøyk uttrykt i prosent av fullskala avvik.

5.3 Diagramregistrering

Diagramregistreringsfunksjonen viser hvordan røyktetthet i det beskyttede området har variert over tid. Diagrammet kan lastes ned på diskett eller skrives ut fra en tilkoblet skriver.

 For å få tilgang til diagramloggen, velger du menyalternativene "View → Chart recording..." eller klikker på symbolet som er vist nedenfor.



Følgende skjermbilde kommer fram:



Det røde sporet er det aktuelle alarmnivået, og det svarte sporet er detektorutgangen. Ved å flytte markøren langs diagrammet, oppdateres "Chart information"-vinduet (nederst til venstre) for å vise dato og klokkeslett, detektornivå og alarmnivå til relevant periode. 'File'-menyalternativet i diagramregistreringsvinduet gjør at du kan lagre registreringen på harddisk/diskett eller skrive ut på en tilkoblet skriver, og tillater innlasting av en lagret diagramregistrering. Diagramregistreringsfiler har filtypen ".rcw".

5.4 Laste/lagre funksjonsinnstillinger

Når et egendefinert sett med programmerbare funksjonsinnstillinger skal brukes generelt, kan disse lagres på eller lastes fra en disk. For å åpne en detektorfunksjonsinnstillings (.dfs)-filen, velger du "File \rightarrow Open" eller klikker på symbolet vist nedenfor.

Remote control software	
<u>File</u> <u>M</u> ew <u>R</u> emote <u>O</u> ptions <u>H</u> elp	
📑 🔜 🖬 🎫 🕂 🕰 💼 🌚 孝	Detector 001

• Klikk på nedtrekksboksen "List files of type", og velg "Detector settings (*.dfs)" som vist nedenfor.

Open		? ×
File <u>n</u> ame: *.rc w	<u>F</u> olders: c:\remote2k	ОК
dual.rcw quad.rcw single.rcw triple.rcw	ि c:\ ҈ remote2k	N <u>e</u> twork
List files of type:	Dri <u>v</u> es:	
Chart Recordings (*.rcw]	😑 c:	•
Chart Recordings (*.rcw)		
DUS Charts (*.rec)		
PSIL settings (* ofs)		
Bus master settings (*.cfs)		

En liste med alle detektorinnstillingsfilene som er lagret på den aktuelle stasjonen vises. Hvis du spesielt ønsker å hente fram standard fabrikkinnstillinger, benytter du filen 'default.dfs' i mappen 'remote2k'. Når du laster denne filen, tilbakestilles detektoren til fabrikkinnstillingen.

6. Prøverørsdesign

Aspirasjonssystemet er konstruert svært enkelt. Selv svært enkle installasjoner kan gi svært god funksjonalitet. Det er imidlertid noen få regler som må følges. Informasjonen i denne håndboken er kun ment som en oversikt.

For at installasjonen skal være i samsvar med EN 54-20, må rørene minst være iht. EN 61386-1, klasse 1131.

 Ikke forvent at en detektor skal fungere godt hvis prøvene tas fra områder med forskjellig lufttrykk (typisk: luftrom under gulv eller rom eller forskjellige rom i områder med luftbehandlingsenheter). Dette skyldes av forskjellene i lufttrykk kan reversere eller gi dårlig lufthastighet i prøverøret. Hvis det ikke er mulig å lokalisere en detektor i det beskyttede området, kan det være nødvendig å føre et utløpsrør fra utløpsåpningen på detektoren tilbake til det beskyttede området.

Merk: Dockingstasjonen med rør må brukes i dette tilfellet.



- 2. Lokaliser alltid prøvepunktene på steder man kan forvente at røyken vil finnes. Dette kan høres innlysende ut, men ikke forvent at takmonterte prøvepunkter vil fungerer tilfredsstillende hvis lufthastigheten forhindrer at kald røyk fra en ulmebrann når taket. I slike tilfeller er det vanligvis bedre å plassere prøverøret direkte i luftstrømmen (for eksempel på tvers av avtrekksventilen til en luftbehandlingsenhet). Det finnes ingen erstatning for røyktester før installasjon av rørene, slik at man finner de beste prøvepunktene.
- 3. For å gjøre design og verifisering av systemet enklere, anbefaler vi at man benytter prosjekteringsprogrammet PipeCAD.
- 4. VIKTIGE kommentarer om prøverørsdesign.
- 5. AutroSense Micra 25-detektoren er primært konstruert for å kunne lokalisere branntilløp. Som sådan har den svært begrenset prøverørskapasitet sammenlignet med produkter som f.eks. AutroSense 200, som vanligvis brukes for å beskytte store områder. Produsenten anbefaler på det sterkeste at kravene til konstruksjon som gis her blir fulgt.

6.1 Røranlegg

Ta hensyn til disse viktige kommentarene nedenfor når du konstruerer et system som anvender AutroSense Micra 25-detektoren. a. Maks. prøverørskapasitet er 60 meter med 10 prøvepunkter. Dette

a. Maks. prøverørskapasitet er 60 meter med 10 prøvepunkter. Dette oppnår man kun i stille luft. Luftbevegelse i nærheten av prøverørene vil redusere dette prøverørets kapasitet kraftig.

b. Hvis AutroSense Micra 25-detektoren brukes til sample høyhastighets luft (mer enn 5 meter per sekund), som den finnes i nærheten av inntakene til en luftbehandlingsenhet, vil maks. prøverørslengde bli redusert til 6 meter.

c. Kun ÉN luftbehandlingsenhet kan beskyttes med én AutroSense Micra 25-detektor.

6.2 Samsvar med EN 54-20

Velg "Options" "Calculate" eller klikk på kalkulatorikonet. Programmet vil be deg velge mellom "Use set hole sizes" "Best flow balance" og "Max. permissible transit time". Velg passende alternativ og klikk "OK". Resultatene for hvert rør ("View" "Results") viser beregningene for hvert prøvehull på røret hvor det som sitter nærmest detektoren er øverst på skjermen, og endehettehullet vises nederst. "Transit time" viser røyktransittiden på detektoren fra hvert prøvehull. For EN 54-20, må den være under 120 sekunder fra hvert hull. Kolonnen "Hole sensitivity % obs/m" viser den beregnede følsomheten for hvert hull. For at installasjonen skal være i samsvar med EN 54-20, avhengig av installasionsklasse, skal ikke et eneste prøvehull være mindre følsomt enn 0.31 % obs/m*. Beregningen kan ytterligere finjusteres ved å montere en detektor i det beskyttede området i minst 24 timer med den tilsiktede alarmfaktoren for installasjonen (dette kan gjøres før eller etter installasjon). Detektorens følsomhet kan leses fra "Følsomhets"-tallet på histogramskjermbildet til den eksterne programvaren som leveres med hver detektor. Skriv inn dette tallet i PipeCAD-beregningen under "Options" "Calculation options". "Detector sensitivity". Klikk på "OK" for å oppdatere hullsensitiviteten til det tallet som er forventet for den faktiske utformingen.

Igangkjøring og periodiske systemtester må omfatte røyktester for å kontrollere at systemet fungerer som forventet og går inn i Brann 1alarm innen 120 sekunder fra hullet lengst borte. Detektorfølsomheten må også inspiseres for å sikre at den ikke har falt radikalt fra det angitte tallet. Hvis det av en eller annen årsak må endres, må det nye tallet legges inn på nytt i PipeCAD, og det må kontrolleres at den omberegnede hullfølsomheten er innenfor grensen vist over. Innstillingene til et system som oppfyller et regelverk skal registreres, da man ved å endre visse programmerbare funksjoner faktisk kan endre systemet slik at det ikke lenger er i henhold til gjeldende regelverk. Hvis funksjonene endres og du er i tvil om systemet er i samsvar med gjeldende regelverk, anbefales det at systemet testes på nytt.

7. Installasjon

Før man installerer detektoren må man kontrollere at dette gjøres i samsvar med lokale lover og forskrifter, da disse kan variere verden over. Spesifikke råd for ett land trenger ikke være relevante for et annet land. Følgende er en kort veiledning for hvordan man installerer detektorer.

- Detektoren monterers normalt på et flatt underlag med lett tilgang til enheten, slik at denne kan konfigureres og programmeres.
- Utblåsingsluften fra enheten må ikke hindres. Hvis enheten monteres i et annet lufttrykk enn der luften tas fra (for eksempel i en luftkanal), må det føres et rør tilbake fra utblåsingsåpningen og til den samme trykksonen som prøvehullene befinner seg i.
- Alle signalkablene skal skjermes og være av en egnet type.
 Spesifikk kabeltype avhenger vanligvis av lokale lover og forskrifter for brannvarslingsanlegg.
- Enheten må ikke plasseres på steder hvor enten temperatur eller fuktighet ligger utenfor spesifisert driftsområde.
- Enheten må ikke plasserer i nærheten av utstyrt som avgir radiostøy (som for eksempel radioalarmer) eller enheter som genererer sterke elektriske felter (som for eksempel elektriske motorer).

7.1 Dockingstasjon

Grunnprinsippet bak installasjonen av Micra er at all kabling og hele røranlegget installeres ved hjelp av en dockingstasjon. Dette er praktisk og gjør at detektoren kan demonteres eller byttes uten å forstyrre kabling eller installert røranlegg.

Det finnes to typer dockingstasjoner, én med en enkel inngangsåpning for aspirerende røranlegg, den andre har en andre åpning hvor detektorens utblåsingsluft føres tilbake til område med forskjellig atmosfærisk trykk, der inntaksluften ble hentet fra.



7.2 Mekanisk installasjon

Dockingstasjonen er koblet til det installerte prøverørsanlegget og festet til veggen eller montasjeflaten med 3 skruer av en type som egner seg for montasjeflaten. Forsikre deg om at prøve- og/eller utløpsrørene sitter som de skal i pipeåpningene før de festes. Hvis du bruker en dockingstasjon med utblåsingsrør, må du påse at prøve- og utløpsrørene er montert inn i riktige porter.

7.3 Elektrisk installasjon

AutroSense Micra 25-detektoren leveres med avtakbare terminalblokker. Disse fjernes ganske enkelt fra soklene sine ved at du løfter dem opp i rett vinkel i forhold til kretskortet. Merk deg retningen til hver terminalblokk og funksjonen til den før du fjerner den. Det kan også være lurt å merke tilkoblingsledningene med egnet merking eller fargede ringer, slik at tilkoblingsprosessen blir enklere. NB: Alle tilkoblinger skal gjøres med strømmen avslått.

7.3.1 Tilkobling av strømtilførsel

Strømforsyningskabelen skal være av skjermet type, og føres gjennom metallnippelen som er vedlagt. La omlag 35 mm av kabelen stikke ut gjennom kabelnippelen. Avhengig av hvilken kabeltype som brukes, kan det være nødvendig å øke diameteren på kabelen med hylse eller isolasjonstape for å sikre at kabelen holdes skikkelig når kabelglanden trekkes helt til.



 Fjern detektordekslet ved å løsne de fire skruene foran på enheten og løsne terminalblokk til strømforsyningen. Denne sitter øverst til venstre når detektoren holdes i serieporten i bunnen av enheten.

NB, merk deg retningen til terminalblokken. Koble 0V og +24V DC til henholdsvis skrueklemmene "0V" og "24V".

 Koble den skjermede kabelen til jordtilkoblingen på dockingstasjonen og koble en andre kabel fra "Jord"-terminalen til jordtilkoblingen på dockingstasjonen. Bildet i avsnitt 7.1 viser

plasseringen av jordtilkobling. Fest jordkablene på plass med mutrene som følger med.

7.4 Sluttinstallasjon

Når strøm- og signaltilkoblingene er utført, skyver du detektorhuset opp og inn i dockingstasjoenn og fester den på plass med M4 linsehodeskruene som følger med. Skyv strøm- og signalterminalblokkene inn i respektive sokler på detektorkortet (de vil kun klikke helt på plass når de står riktig plassert), og sett på plass detektordekslet med de fire M3 linsehodeskruene som følger med.

NB: Detektoren er konstruert kun for bruk med frontdekslet skikkelig på plass og festet med alle de fire festeskruene.



8. Tilkobling

Takket være den fleksible oppbyggingen av AutroSense Micra 25detektoren og det store antallet mulig konfigurasjoner, finnes det mange måter å koble detektoren til en brannalarmsentral på. Disse omfatter mange tredjeparts grensesnitt som fås fra forskjellige forhandlere. Derfor er det ikke mulig å gi en fullstendig liste over alle tilkoblingsmetodene, men på de neste sidene finner du mer informasjon om de vanligste metodene som kan brukes.

8.1 Innstilling av detektoradresse

For å kunne identifisere seg selv overfor PC-styremodulen eller en brannalarmsentralen, må hver enkelt detektor ha sin egen unike adresse i området 1 til 127. Detektoradressen settes med den røde DIP-bryteren SW1 øverst til venstre på hovedkortet til den åpnede detektoren. Bryterinnstillingene er på for 1 og av for 0, og detektoradressen settes som en 7-bits binærkode (bryter 8 tilsvarer verdien 128 og ligger utenfor gyldig adresseområde).



Adressen tilsvarer 01100011 binært, eller $(1 \times 1) + (1 \times 2) + (0 \times 4) + (0 \times 8) + (0 \times 16) + (1 \times 32) + (1 \times 64) + (0 \times 128) = 99$. Samtlige tilgjengelige adresser og relevante bryterinnstillinger er tatt med i denne håndboken.

8.2 Tilkobling til AutroSafe



8.3 Tilkobling til BS-systemer



8.4 Tilkobling til PC

For å koble en enkelt frittstående detektor til en PC, kobler man serieporten på PC-en direkte til detektorens 9-pinners RS232-port. Tilkoblingene for denne kabelen er vist under.





9. Hendelseslogg

•

En hendelse er definert som

- En endring i en hvilken som helst programmert funksjon
- Et signal mottatt fra en ekstern kontroller, som f.eks. den eksterne programvaren, APIC eller SenseNET
- Et detektorsutgangsnivå som oppfyller eller overskrider Pre-Alarm, Aux, Fire 1 eller Fire 2 alarmgrenser
- En feiltilstand, som f.eks. en lufthastighets- eller utskillerfeil
- Start på dag/natt-drift
- Demonstrasjonsmodus start/stopp
- FastLearn start/stopp
- Strøm på eller av

Detektoren lagrer en intern logg over de siste 200 hendelsene, og denne kan enten vises på en PC-skjerm eller lastes ned til diskett vha. den eksterne programvaren.

Når hendelsesloggen er full (200 hendelser lagret) og det inntreffer en ny hendelse, slettes den eldste hendelse i loggen (First-In, First-Out).

For å laste ned hendelsesloggen, kobler du en PC til detektorens serieport og kjører den eksterne programvaren. Velg enten menyalternativene "View → Event log" eller klikk på hendelsesloggsymbolet som er vist nedenfor.

🔜 Remote control software		
<u>File View R</u> emote <u>Options</u>	Help	
	🖺 🕂 🔍 📄 💼 🧖 Detector 001	•

Følgende skjermbilde kommer fram:

E	vent logs			×
	Date	Time	Device	Event
	23/11/2001	10:54	001	Pre-Alarm
	23/11/2001	10:50	001	Pre-Alarm
	23/11/2001	10:05	001	Fire 1
	23/11/2001	10:04	001	Aux
	23/11/2001	10:04	001	Pre-Alarm
	23/11/2001	10:03	001	Flow setup end
	23/11/2001	10:03	001	FastLearn end
	23/11/2001	10:03	001	Functions downloaded
	23/11/2001	10:02	001	Demo mode
	23/11/2001	10:02	001	Functions downloaded
	23/11/2001	10:01	001	Flow setup
	23/11/2001	10:00	001	FastLearn start
	23/11/2001	10:00	001	Power-up
	23/11/2001	09:11	001	IDetector Flow
	23/11/2001	09:11	001	Day start
	23/11/2001	09:01	001	Fire 1
	23/11/2001	09:01	001	Aux
	Detector 001	•		Time 11:52 Date 23/11/2001
			-	
	Open	Save A	s	Print Filter Close Help

Dette viser tid og dato til hver hendelse som er lagret i loggen, sammen med den generelle beskrivelsen. Med knappene nederst på skjermen kan du kontrollere inngangen og utgangen til loggen. Open (åpne): åpner en tidligere lagret hendelseslogg. Hendelseslogger har filtypen ".evl".

Save as (lagre som): lagrer den aktuelle hendelsesloggen som en .evl-fil med et brukerdefinert navn.

Event filter		×
🖾 Alarms	I⊽ Access code entries	Power ups
I⊽ Faults	✓ Function changes	I⊽ FastLearn start/end
	Function downloads	Flow setups
I Resets		Day/Night switches
I✓ Isolates		
I Tests		
C Demonstration	mode	1 None
	ОК	Cancel Help

Brukeren kan begrense informasjonen som skrives ut eller vises på PC-skjermen. Brukeren ønsker kanskje å konsentrere seg bare om alarmhendelser. For å gjøre det klikker du på "None", dette fjerner avkryssingen i alle boksene, klikk deretter på "Alarms". Kryss av "All" for å krysse av alle boksene.

Hvilke som helst eller alle hendelseskategoriene kan velges eller avvelges, slik du ønsker.

10.lgangkjøring

Før igangkjøring av detektoren skal lokale lover og forskrifter for aspirasjonsdeteksjon sjekkes. Disse standardene er svært forskjellige, avhengig av hvor man befinner seg i verden, og spesifikke råd for ett land kan være forskjellig fra det som er tillatt i et annet land.

Igangkjøringsstrategien avhenger av miljøet detektoren skal installeres i. Testen for et datarom (som er et relativt rent miljø) vil være svært forskjellig fra ei mølle, hvor det høyst sannsynlig vil være mye luftbårent støv.

En bredt anerkjent standard for rom/EDP-rom er British Standard BS6266, ment for utstyr som skal detektere overoppheting på et tidlig stadium lenge før det opptrer åpen flamme. Til å utføre elektrisk overbelastningstest benytter man en 1 meter lang PVC-isolert ledning med dimensjon 10/0.1mm "gauge", som overopphetes i ett minutt ved å benytte egnet strømforsyning. Detektoren har to minutter på seg fra enden av kabelen tar fyr til det gis alarm.

10.1 Sjekkliste for igangkjøring

Følgende korte sjekkliste bidrar til hurtig og enkel igangkjøring av detektoren. Denne prosedyren vil være tilstrekkelig for de fleste standardinstallasjoner.

- Før man setter spenning på detektoren, skal man sjekke all kablingen visuelt og kontrollere at alle kabler er riktig tilkoblet. Hvis kablene ikke er tydelig merket (f.eks. med forskjellige farger på kablene eller merkehylser), må man sjekke dem elektrisk. Skader som skyldes feil tilkobling til detektoren dekkes ikke av garantien på produktet.
- Slå på enheten og koble den til en PC og sett adressebryterne på detektorkortet og APIC-kortet, hvis relevant.
- Kontroller at tiden og datoen er riktig.
- Still passende alarmfaktor for miljøet som skal beskyttes. Detektoren utfører en FastLearn for å finne ny alarmfaktor.
- Mens detektoren fortsatt befinner seg i FastLearn-modus, stilles detektoren i demonstrasjonsmodus. NB: Syntetiske røykkilder av aerosoltypen må ikke brukes til å teste responsen til detektoren, da disse kan etterlate syrerester som kan forårsake skade på enheten.
- Vent på at FastLearn fullføres og den blinkende OK LEDindikatoren vil avslutte og utføre nødvendige røyktester, for å sikre at detektoren reagerer riktig, deretter lar man røyken slippe fullstendig ut av anlegget.
- Utfør en ny FastLearn, denne gangen uten å sette detektoren i demonstrasjonsmodus. Detektoren vil ikke generere noen alarmer i løpet av 15 minutters FastLearn-perioden, og etter dette vil detektoren gå med redusert følsomhet i 24 timer mens ClassiFire akklimatiserer seg til miljøet som skal beskyttes, og setter opp passende følsomhetsinnstillinger for dag- og nattdrift.

11.Vedlikehold

AutroSense Micra 25 er et deteksjonssystem som krever svært lite vedlikehold. Hvis nødvendig rengjør man detektoren utvendig med en fuktig (ikke våt) klut. Ikke bruk løsemidler, fordi disse kan ødelegge frontpaneletiketten. Den eneste delen som kan trenge utskifting på anlegget, er støvutskilleren.

Tilstanden til støvutskilleren kan kontrolleres ved å utføre støvutskillertesten i kategorien Miscellaneous i skjermbildet 'Detector settings' i den eksterne programvaren. Her avleses støvutskillerens effektivitet som en prosentverdi. Når nivået faller til 80%, vil detektoren signalisere en feil, og støvutskilleren må byttes. For å bytte filter, fjerner du ganske enkelt frontdekslet og trekker filteret ut av hovedenheten. Skyve byttefiltret inn slik at retningspilen på esken stemmer med retningspilen ved siden av filtersporet.

Fordi støvet inne i støvutskilleren kan være farlig for vedlikeholdspersonell, slik det er definert som 'Nuisance Dust'-fare i henhold til 'Control of Substances Hazardous to Health' (COSHH), anbefaler vi at egnede masker og verneklær brukes når man skifter filter. Brukte utskillere er ikke beregnet på å brukes om igjen og skal deponeres.

11.1 Diagnoser

Den eksterne programvaren omfatter en diagnosefunksjon som utfører flere kontroller for å verifisere at detektoren fungerer korrekt. God tid til å utføre disse testene er en del av det planlagte vedlikeholdet. For å hente fram diagnosemodus, velger du menyalternativene "View → Diagnostics" eller klikker på symbolet



nedenfor.

Følgende melding kommer fram på skjermen:

Scanning 0%	×
Detector 1	
Cancel	

Programvaren vil så skanne sløyfen inntil 127 detektorer. For en enkelt detektor venter man til den første detektoren er identifisert og vinduet indikerer at den skanner etter detektor 2, og trykk deretter Cancel-knappen. Følgende vindu kommer fram:

Diagnostics					×
Address	Device	Version	Status	Detector text	
1-001	Stratos-Micra	1.0	Untested	Stratos-Micra	
					- 1
					- 1
					- 1
					- 1
1					
[]			(
Scan	Diagnostics	Read Relays	Save As	Print Close H	elp

 Klikk på listeposten for å markere den og klikk på knappen "Diagnostics...". Deretter vil programvaren starte systemtestene. Under "Aspirator and flow"-testen, vil detektorviften plutselig redusere hastigheten. Dette er en normal del av testen og ikke årsak til alarm.

Når testen er ferdig og det ikke er funnet feil, kommer følgende skjerm fram:

Diagnostics				×
Address	Device	Version	Status	Detector text
1-001	Stratos-Micra	1.0	0k	Stratos-Micra
-			I I	
Scan	Diagnostics	Read Relays	Save As	Print Close Help

Hvis det er funnet feil under diagnosetestene, angis feiltypen i kolonnen "Status".

Scan: Leser inn status til alle tilkoblede detektorer.

Read (Les)-knappen: Denne viser detektorutgangen og hastigheten oppdateres i sanntid.

Relays (Releer): Viser et skjermbilde hvor funksjonen til spenningsløse 'Fire'- og feillamper testes vha. en kontinuitetsmåler eller annen tester. Brannrelékontaktene er åpne i normal drift og vil lukke ved test. Feilrelékontaktene har 'Fail-safe'-funksjon, og er lukket i normal drift. De vil derfor åpne ved testing.

Save as (lagre som): Lagrer sammendraglisten over skannede detektorer og deres status som en tekst (.txt)-fil.

Skriv ut: Skriver ut sammendraglisten til en tilkoblet skriver.

12.Feilsøking

12.1 Støyalarmer opptrer for ofte

- Kontroller at ClassiFire alarmfaktorinnstillingene passer til normale arbeidsforhold i området som skal beskyttes.
- Kontroller at detektoren ikke står i demonstrasjonsmodus. Man kan kontrollere dette ved å vise hendelsesloggen og kontrollere at posten Demo mode har høyere plassering i loggen enn den siste FastLearn start og FastLearn end. Husk at postene i loggen står i motsatt rekkefølge av når de registreres, med de siste postene vist først. Hvis loggen viser at demonstrasjonsmodus ble aktivert i løpet av siste FastLearn-periode, starter du en ny FastLearn og lar denne fullføre sin 24-timers syklus.
- Fra hendelsesloggen kontrollerer du at det har gått 24 timer siden siste FastLearn end-post.
- Kontroller at dag/natt-omkoblingen er riktig i forhold til tidspunkter det beskyttede området er i bruk.

12.2 Høye røyknivåer gir ikke alarm

- Kontroller om detektoren er frakoblet eller står i FastLearn (hvis den er frakoblet, skal Fault-lampen lyse)
- Kontroller at detektorens prøvepunkter befinner seg i røyken
- Kontroller at riktige ClassiFire-alarminnstillinger er lagt inn.
- Kontroller at detektoren enten har gjennomgått en 24-timers læreperiode, eller at den er satt i demonstrasjonsmodus (demonstration mode).

12.3 Lavt detektorsignal

Kontroller om filteret må skiftes og at luftkammeret er rent. Kammeret kan bli gjenstoppet når det for eksempel har foregått byggeaktivitet i nærheten av prøverørene. Hvis dette er tilfelle, kan det hende at det må utføres service på kammeret på fabrikken. Detektoren er ikke beregnet på å håndtere store mengder rusk og rask

12.4 Detektorfølsomheten varierer over tid

Det er mange grunner til at partikkeltettheten kan variere, og ClassiFire-systemet vil kompensere automatisk for dette for å unngå feilalarmer som skyldes normale variasjoner i bakgrunnsrøyktettheten. Innenfor grenseverdiene satt med ClassiFire alarmfaktoren, er dette en normal funksjon for detektoren.

12.5 Hastighetsfeil

- Disse oppstår når lufthastigheten inn i detektoren overstiger de forhåndsprogrammerte grensene. Fordi detektoren "lærer" røroppsettet når det er installert, betyr dette vanligvis at tilstanden til røranlegget er endret. En Flow high-feil kan indikere at prøverørene er ødelagt, og en Flow low-feil kan indikere at røret er blokkert, f.eks. på grunn av byggearbeider.
- Hvis detektorinngangen henter luft fra et område og utblåsingen går til et annet område med forskjellig trykk (f.eks. at detektoren står på et loft og prøverørene kommer fra et lukket rom), kan dette føre til lufthastighetsfeil. Hvis dette er tilfelle, er det nødvendig å føre røret fra utblåsingen til det beskyttede området for å sikre nominell lufthastighet. Da må detektoren installeres ved å benytte dockingstasjonen for tilkobling av utblåsingsrør.

12.5.1 "Low flow"-feilmeldinger

- Kontroller om røret som gir feilmelding er blokkert.
- Kontroller om lav hastighetsalarmgrensen ikke er satt for høyt

12.5.2 "High flow"-feilmeldinger

- Kontroller at røret sitter skikkelig i inntaket og at det ikke har sprekker eller er brukket.
- Kontroller at det installerte røranlegget er utstyrt med endehette. PipeCAD ® rørprosjekteringsprogram krever bruk av egnede endehetter. Åpne rørender anbefales ikke.
- Kontroller om høy hastighet-alarmgrensen ikke er satt for lav

13.Hva man skal gjøre og ikke gjøre

13.1 Gjør dette

- Forsikre det om at ClassiFire alarmfaktoren er satt riktig.
- Forsikre deg om at kablene er riktig tilkoblet før oppstart ved å benytte kabelmerking eller ved å måle ut kablene. Feil tilkobling kan ødelegge detektoren.
- Forsikre deg om at godkjent kabel er benyttet.
- Plasser prøvepunktene slik at detektoren er i stand til å detektere røyk så tidlig som mulig.
- Forsikre deg om at utblåsingen fra detektoren befinner seg i et område med samme atmosfæriske trykk som prøverørene, enten ved å plassere detektoren fysisk i det beskyttede området, eller ved å føre et rør fra utblåsingen på detektoren tilbake til det beskyttede området.
- Forsikre deg om at miljøet i det beskyttede området ligger innenfor miljøparametrene beskrevet under (temperatur 10 til 60°C, (fuktighet 0-90%, ikke-kondenserende).

13.2 lkke gjør dette

- Glemme å stille riktig ClassiFire alarmfaktor for området som skal detekteres.
- Glemme å sette detektorens adressebrytere riktig når den brukes i et nettverk.
- Plassere detektorene i fuktige eller utsatte områder.
- Fjerne eller koble kort med spenning på detektoren.
- Koble intern 0 V terminal til lokal jord.
- Forsøke å gjenbruke støvutskilleren etter at den har vært fjernet.
- Forsøke å justere eller endre detektorinnstillingene, bortsett fra brukerprogrammerbare funksjoner. Innstilling av laseren er en oppgave som krever nøyaktighet, og når den først er satt opp, skal ikke potmetrene røres. Hvis man har mistanke om at laserinnrettingen har endret seg (f.eks. etter at den har falt ned), skal den returneres til oss for rekalibrering.
- Plassere detektoren i nærheten av høyeffekt radiokilder.
- Betjene detektoren med frontdekslet fjernet, eller hvis én eller flere av dekslets festeskruer er løse eller mangler.

14. Spesifikasjoner

SELV-klassifisering (EN 60950)	Klasse III
Tilførselsspenning	21.6V - 26.4V DC PSU Type: oppfyller EN 54-4 Elektrisk sikkerhet iht. BS EN 610190-1
Mål (mm)	140B x 215H x 85D
Vekt:	1.7 kg med dockingstasjon
Driftstemperaturområde	0 til +60° C
Fuktighetsområde under drift	0 - 90% ikke-kondenserende BS EN 61010-1 Forurensingsgrad (Pollution degree) 1 BS EN 61010-1 installasjonskat. (Installation Cat.) II
Følsomhetsområde (%Obs/m)	Min = 25% Maks = 0,03% FSD
Maks. følsomhetsoppløsning	0.0015 % obsc./m
Deteksjonsprinsipp	Massedeteksjon basert på demping av laserstråle
Partikkelfølsomhetsområde	0,003µm til 10µm
Strømforbruk	250mA
Relékontakt-klassifisering	500 mA @ 30 V
Maks. lengde prøverør	Til sammen 50 meter i stille luft Til sammen 25 meter i bevegelig luft
Prøverørsinntak	1
Innvendig diameter prøverør	15-25 mm
Alarmnivåer	4 (brann 2, brann 1, forvarsel og Aux) 1 relé som standard, andre er mulig
Serviceintervall kammer	Mer enn 8 år (avhengig av omgivelsene)
Bytteintervaller støvutskiller	Mer enn 5 år (avhengig av omgivelsene)
Levetid laser (MTTF)	Mer enn 1000 år
Programmering	PC via RS-232/RS-485
Datakabel	RS-485 datakabel
Databuslengde	1.2 km

Dette utstyret må kun brukes i samsvar med spesifikasjonene. Hvis man ikke bruker utstyret som spesifisert, kan det bli ødelagt.